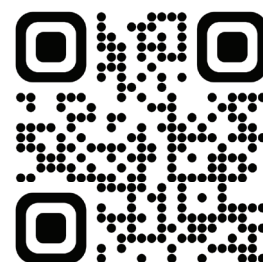


SNEL AAN DE SLAG, SERVICE EN ONDERHOUD

- Bedieningspaneel
- Afstandsbediening
- KEMARO webapp
- Serviceverbinding op afstand
- Dagelijks onderhoud
- Wekelijks onderhoud

Scan deze code voor handleidingen en aanvullende informatie.



BEDIENINGSPANEEL

Wanneer een reinigingsprogramma wordt gestart met het bedieningspaneel, reinigt de robot totdat de batterijcapaciteit laag is. Daarna keert hij terug naar de startpositie of naar het laadstation.

Hoofdknop

- Kort indrukken om het apparaat in te schakelen. De knop licht op zodra het apparaat wordt ingeschakeld. De knoppen 1, 2, 3 en Home knipperen terwijl de robot opstart.
- Houd >2 seconden ingedrukt om het apparaat uit te schakelen.
- Houd >10 seconden ingedrukt om het apparaat geforceerd uit te schakelen.
- Wanneer het apparaat in stand-by staat, knippert de knop.

Homing

- De robot keert terug naar de startpositie / het laadstation.

Leegmaken

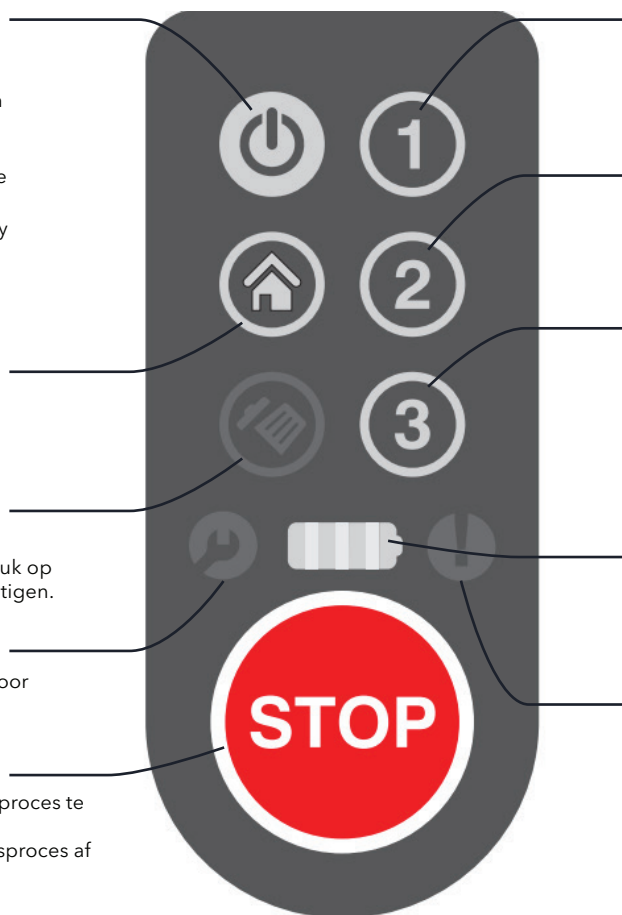
- Als het display oplicht, moet het vuilreservoir worden geleegd. Druk op de knop om de melding te bevestigen.

Serviceverzoek op afstand

- Als dit oplicht, is de verbinding voor onderhoud op afstand open.

Stop

- Kort indrukken om het reinigingsproces te pauzeren.
- Lang indrukken om het reinigingsproces af te breken.



Willekeurig reinigen *



- Als de robot een obstakel tegenkomt, draait hij in een willekeurige richting.

Muur volgen *



- De robot reinigt langs de dichtstbijzijnde muur.

Willekeurig / Muurvolgend schoonmaken *



- Combinatie van willekeurig en muurvolgend reinigen.

* De knoppen 1-3 kunnen worden geconfigureerd in de instellingen.

Batterij-indicator

- Geeft het batterijniveau aan.
- Als de batterij wordt opgeladen, knippert het scherm. Schakel de robot in om het oplaadproces te starten.

Foutmelding

- Een fout verhindert de werking (raadpleeg de gebruikershandleiding).

AFSTANDSBEDIENING

De robot kan handmatig worden bediend met de afstandsbediening. Hierbij schakelt de robot zijn automatische besturing uit. Zodra de afstandsbediening wordt ingeschakeld en op actief wordt gezet, lichten de toetsen 1, 2, 3 en Homing op. De robot reageert nu alleen op de afstandsbediening.

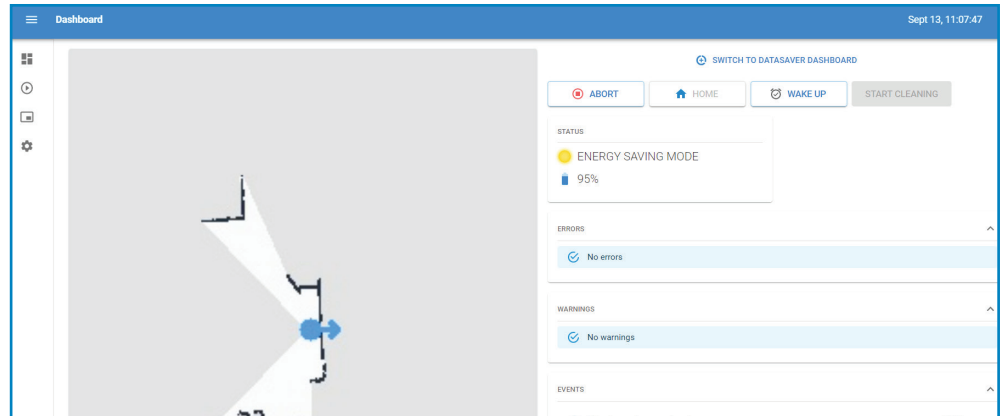


KEMARO WEB APP

Gebruik de WebApp om een mapping uit te voeren, reinigingszones en -tijden te definiëren, alle robotinstellingen te configureren enz.

Inloggen Web App

- Maak verbinding met KEMARO Hotspot
- Zoek de URL 10.0.0.1 in je browser (Chrome of Edge)



SERVICEVERBINDING OP AFSTAND



Om de serviceverbinding te activeren, gebruik de volgende knoppencombinatie

- 1. STOP**
2. HOME

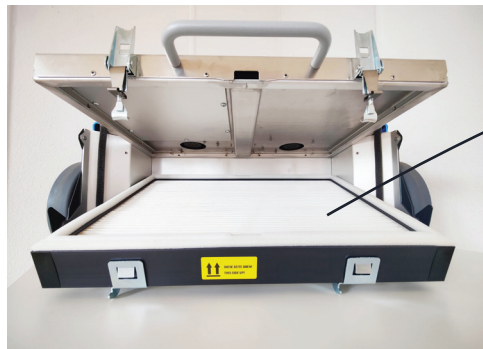
deze dienen tegelijkertijd te worden ingedrukt.

Zodra er een serviceverbinding tot stand is gebracht, gaat de onderhoudsindicator continu branden. Tip: als het lampje kort daarna weer uitgaat, is er waarschijnlijk een zwak of geen LTE-sigitaal beschikbaar.

ONDERHOUD

Voor een stabiele werking is het noodzakelijk om de robot goed te onderhouden. Zelfs in het geval van een storing is het raadzaam om eerst de aangegeven stappen te controleren

DAGELIJKS



(1) Verwijder de vuilbak en maak deze leeg.

(2) Reinig het filter en gebruik een stofzuiger, terwijl u een masker draagt om te voorkomen dat u kleine deeltjes inademt. De frequentie waarmee het filter moet worden gereinigd hangt sterk af van het stof in de omgeving.

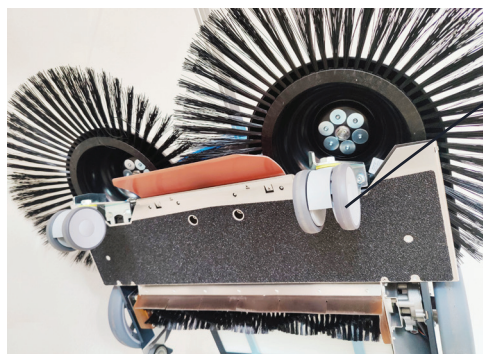
(3) Controleer de schijfborstels om er zeker van te zijn dat er zich geen materiaal omheen heeft gewikkeld.



(4) Controleer de roller borstel om er zeker van te zijn dat er zich geen materiaal rond de borstel, het lager of de aandrijfmotor heeft gewikkeld.

(5) Controleer de binnenkant van de machine op achtergebleven vuil.

WEKELIJKS



(1) Controleer de valfunctie - zwenkwielen moeten gemakkelijk bewegen, verwijder materiaal of vuil dat tussen de wielen zit.



(2) Reinig LiDAR met perslucht of een zachte schone pluisvrije of microvezeldoek.



(3) Reinig beide lenzen van de 3D-sensor (met een doekje of een wattenstaafje).



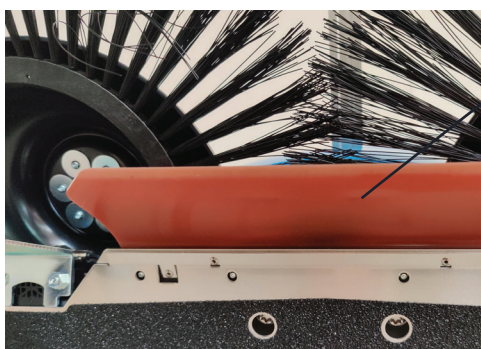
(4) Reinig de oplaadcontacten op de robot en het laadstation met een doek.



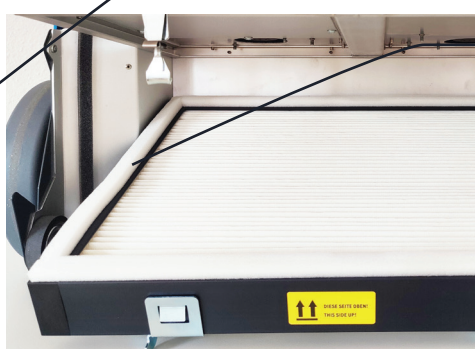
(5) Controleer de positie van het station voor goed contact.



(6) Reinig de reflecterende strips.



(7) Controleer de rubberen afdichtingsstrips (vee rubber flap en rolborstel) op correcte positie en slijtage.



(8) Controleer de schuimrubberen afdichting in de vuilbak (aan de binnenkant bovenaan gelijmd) en bij de robot op slijtage.