

AVVIO RAPIDO, ASSISTENZA E MANUTENZIONE

- Pannello di controllo
- Telecomando
- KEMARO Web App
- Connessione al Servizio Remoto
- Manutenzione giornaliera
- Manutenzione settimanale

Per tutorial e ulteriori informazioni, si prega di scansionare questo codice.



PANNELLO DI CONTROLLO

Quando si avvia un programma di pulizia con il pannello di controllo, il robot pulisce fino a quando la capacità della batteria non è bassa. Quindi ritorna alla posizione di partenza o alla stazione di ricarica.

Pulsante principale

- Premere brevemente per accendere il dispositivo. Il pulsante si illumina non appena il dispositivo si accende. I pulsanti 1, 2, 3 e Homing lampeggeranno durante l'avvio del robot.
- Tenere premuto >2 secondi per spegnere il dispositivo.
- Tenere premuto >10 secondi per forzare lo spegnimento del dispositivo.
- Quando il dispositivo è in standby, il pulsante lampeggerà.

Autoguidato

- Il robot ritorna alla posizione di partenza/stazione di ricarica.

Svuotamento

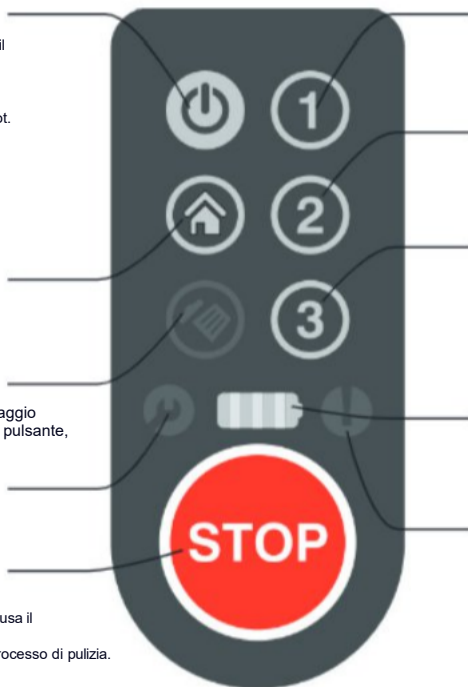
- Se illuminato, il serbatoio di stoccaggio deve essere svuotato. Premendo il pulsante, confermare il messaggio.

Richiesta di assistenza remota

- Se illuminato, il collegamento di assistenza remota è aperto.

Fermarsi

- Premere brevemente per mettere in pausa il processo di pulizia.
- Premere a lungo per interrompere il processo di pulizia.



Pulizia casuale *



- Se il robot incontra un ostacolo, gira in una direzione casuale.

Pulizia delle pareti successiva *



- Il robot pulisce lungo la parete più vicina.

Pulizia casuale / a muro *



- Combinazione di casuale e parete dopo la pulizia.

* I pulsanti 1-3 possono essere configurati nelle impostazioni.

Indicatore della batteria

- Indica il livello della batteria. Se la batteria è in carica, il display lampeggia. Accendere il robot per avviare il processo di ricarica.

Segnale di errore

- Un errore impedisce il funzionamento (consultare il manuale dell'utente).

TELECOMANDO

Il robot può essere controllato manualmente con il telecomando. In tal modo, il robot disattiva il suo controllo autonomo. Non appena il telecomando viene acceso e impostato su attivo, i tasti 1, 2, 3 e Homing si accendono sul robot. Il robot ora risponde solo al telecomando.

RC attivo (a tre stadi)

0 = spento

1 = acceso con faro

2 = acceso con segnale acustico + luce flash

velocità della spazzola

ventilatore (a tre stadi)

0 = spento

1 = 50%

2 = 100 %

spazzolare all'indietro

Tutte le direzioni

Avanti

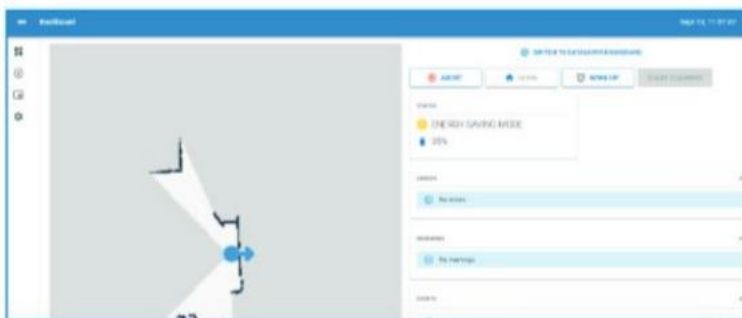
acceso /spento

APPLICAZIONE WEB KEMARO

Usa la WebApp per fare una mappatura, definire le zone e i tempi di pulizia, configurare tutte le impostazioni del robot ecc.

Accesso all'applicazione Web

- Connettiti all'hotspot KEMARO
- Cerca l'URL 10.0.0.1 nel tuo browser (Chrome o Edge)



CONNESSIONE AL SERVIZIO REMOTO



"Per attivare la connessione al servizio, la combinazione di pulsanti"

1. FERMATI

2. HOME

Deve essere premuto **contemporaneamente**.

Non appena viene stabilita una connessione di servizio, la spia di manutenzione si accende in modo fisso. Suggerimento: se l'indicatore si spegne di nuovo poco dopo, probabilmente è disponibile un segnale debole o assente.

MANUTENZIONE GIORNALIERA E SETTIMANALE

Per un funzionamento stabile, è necessario prendersi cura del robot. Anche in caso di malfunzionamento, si consiglia di controllare prima i passaggi indicati.

QUOTIDIANO



(1) Estrarre e svuotare il contenitore dello sporco.

(2) Pulire il filtro e utilizzare un aspirapolvere, indossando una maschera per evitare di respirare piccole particelle. La frequenza di pulizia del filtro dipende fortemente dalla polvere presente nell'ambiente.

(3) Controllare le spazzole a disco per assicurarsi che non vi sia materiale avvolto attorno ad esse.



(4) Controllare la spazzola a rullo per assicurarsi che non vi sia materiale avvolto attorno alla spazzola, al cuscinetto o al motore di azionamento.

(5) Controllare l'interno della macchina per verificare la presenza di sporcizia/detriti residui.

SETTIMANALMENTE



(1) Controllare la funzione di caduta: la ruota girevole deve essere spostata facilmente, rimuovere qualsiasi materiale o sporco intrappolato nelle ruote.



(2) Pulire il LiDAR con aria compressa o un panno morbido privo di lanugine o in microfibra.



(3) Pulire entrambe le lenti del sensore 3D (con un panno o un batuffolo di cotone).



(4) Pulire i contatti di ricarica sul robot e sulla stazione di ricarica con un panno.



(5) Controllare la posizione della stazione di ricarica per un buon contatto.



(6) Pulire le strisce riflettenti.



(7) Controllare che le strisce di tenuta in gomma (spatola, aletta in gomma e spazzola a rullo) siano posizionate e usurate correttamente.

(8) Controllare che la guarnizione in schiuma nel contenitore dello sporco (incollata all'interno in alto) e sul robot non sia usurata.