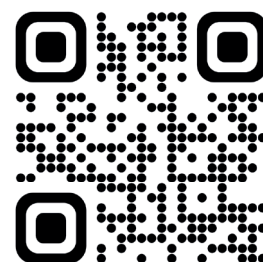


INICIO RÁPIDO, SERVICIO Y MANTENIMIENTO

- Panel de control
- Mando a distancia
- Aplicación web KEMARO
- Conexión de servicio remoto
- Mantenimiento diario
- Mantenimiento semanal

Para obtener tutoriales e información adicional, escanee este código.



PANEL DE CONTROL

Al iniciar un programa de limpieza con el panel de control, el robot limpia hasta que la capacidad de la batería es baja. A continuación, vuelve a la posición de inicio o a la estación de carga.

Botón principal

- Pulse brevemente para encender el dispositivo. El botón se iluminará en cuanto se encienda el dispositivo. Los botones 1, 2, 3 y Homing parpadearán mientras el robot se está iniciando.
- Mantenga pulsado >2 segundos para apagar el dispositivo.
- Mantenga pulsado >10 segundos para forzar el apagado del dispositivo.
- Cuando el dispositivo está en modo de espera, el botón parpadea.

Home

- El robot vuelve a la posición inicial / estación de carga.

Vaciado

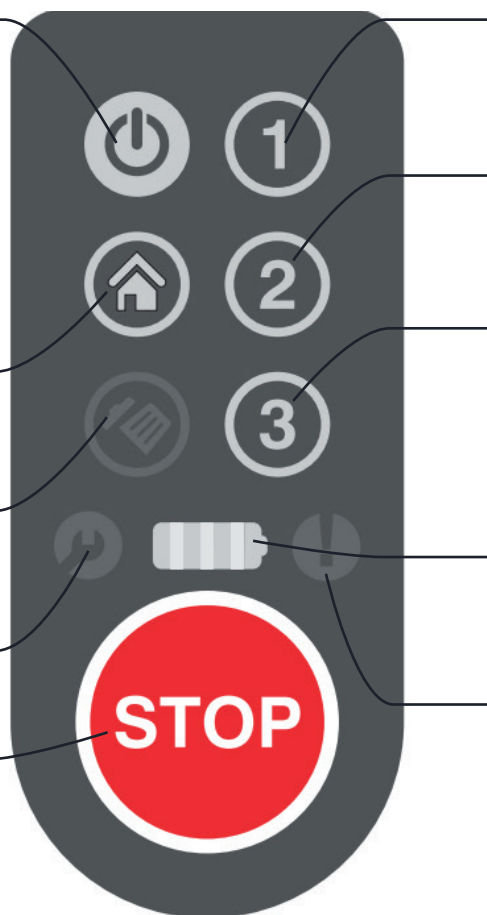
- Si se ilumina, es necesario vaciar el depósito. Pulse el botón para confirmar el mensaje.

Solicitud de servicio a distancia

- Si se ilumina, se abre la conexión de servicio remoto.

Stop

- Pulsación corta para pausar el proceso de limpieza.
- Pulsación larga para abortar el proceso de limpieza.



Limpieza aleatoria *



- Si el robot encuentra un obstáculo, gira en una dirección aleatoria.

Limpieza a ras de pared*



- El robot limpia a lo largo de la pared más cercana.

Limpieza aleatoria / a ras de pared *



- Combinación de limpieza aleatoria y de seguimiento de pared.

* Los botones 1 a 3 pueden configurarse en los ajustes.

Indicador de batería

- Indica el nivel de carga de la batería.
- Si la batería se está cargando, la pantalla parpadea. Encienda el robot para iniciar el proceso de carga.

Señal de error

- Un error impide el funcionamiento (consulte el manual del usuario).



MANDO A DISTANCIA

El robot puede controlarse manualmente con el mando a distancia. Al hacerlo, el robot desconecta su control autónomo. En cuanto se enciende el mando a distancia y se activa, las teclas 1, 2, 3 y Home se iluminan en el robot. Ahora, el robot sólo responde al mando a distancia.

RC activo (tres etapas)
0 = desactivado
1 = encendido con faro
2 = encendido con señal acústica + luz de destello

velocidad de cepillos

adelante

encendido/apagado



ventilador (tres etapas) 0 = apagado
1 = 50 %
2 = 100 %

cepillar en reversa

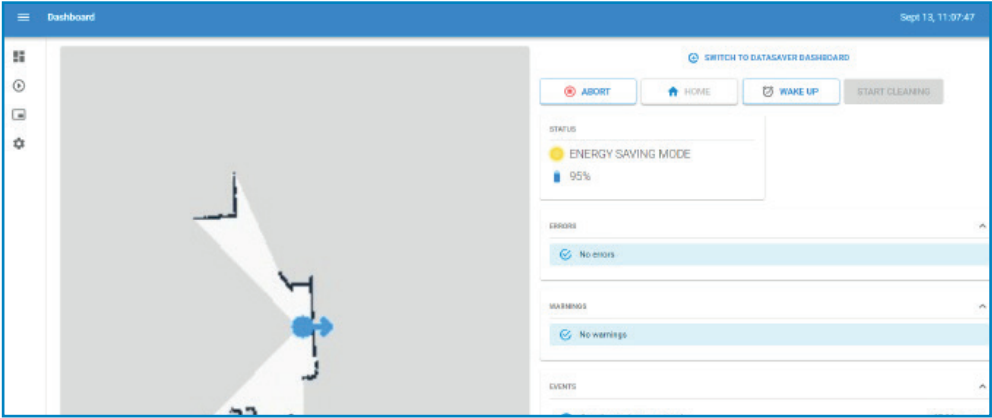
todas las direcciones

KEMARO WEB APP

Utilice la WebApp para realizar un mapeo, definir zonas y horarios de limpieza, configurar todos los ajustes del robot, etc.

Login Web App

- Conectarse a KEMARO Hotspot
- Busca la URL 10.0.0.1 en tu navegador (Chrome o Edge)



CONEXIÓN REMOTA DE SERVICIOS



Para activar la conexión de servicio, la combinación de botones

- 1. STOP**
- 2. HOME**

deben pulsarse **simultáneamente**.

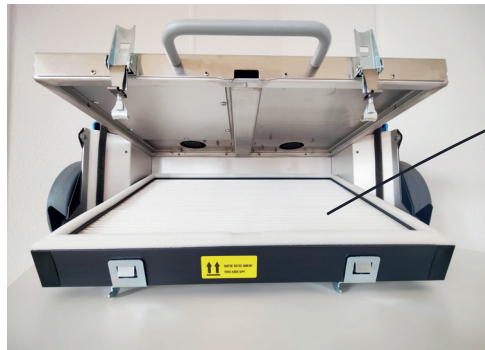
En cuanto se establece una conexión de servicio, el indicador de mantenimiento se enciende de forma continua. Sugerencia: si el indicador vuelve a apagarse poco después, es probable que haya una débil o nula señal LTE disponible.



MANTENIMIENTO DIARIO Y SEMANAL

Para un funcionamiento estable, es necesario cuidar bien el robot. Incluso en caso de avería, es aconsejable comprobar primero los pasos indicados.

DIARIO



(1) Extraiga y vacíe el depósito de suciedad.

(2) Limpie el filtro y utilice un aspirador, mientras usa una mascarilla para evitar respirar pequeñas partículas. La frecuencia con la que debe limpiarse el filtro depende en gran medida del polvo presente en el entorno.

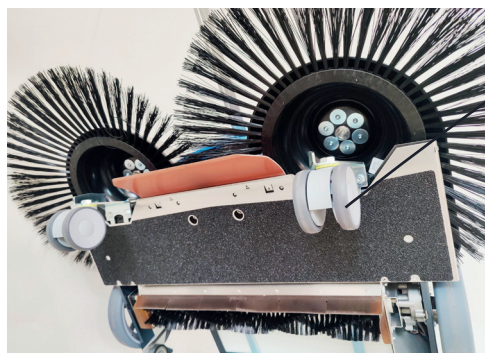
(3) Compruebe los cepillos de disco para asegurarse de que no hay material enrollado alrededor de ellos.



(4) Compruebe el cepillo del rodillo para asegurarse de que no hay material enrollado alrededor del cepillo, el cojinete o el motor de accionamiento.

(5) Compruebe si quedan restos de suciedad en el interior de la máquina.

SEMANAL



(1) Compruebe la función de caída: la rueda giratoria debe moverse con facilidad, retire cualquier material o suciedad atrapada en las ruedas.



(2) Limpie el LiDAR con aire comprimido o con un paño suave sin pelusa o de microfibra.



(3) Limpie ambas lentes del sensor 3D (con un paño o un bastoncillo de algodón).



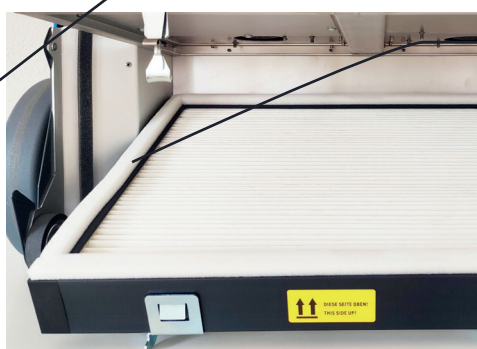
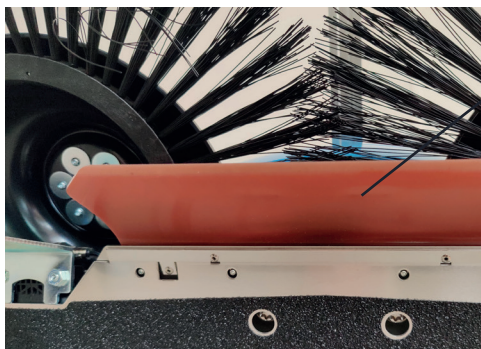
(4) Limpie los contactos de carga del robot y de la estación de carga con un paño.



(5) Compruebe la posición de la estación de carga para un buen contacto.



(6) Tiras reflectantes limpias.



(7) Comprobar las tiras de goma (aleta de goma de la barredora y cepillo del rodillo) para comprobar su correcta posición y desgaste.

(8) Comprobar el desgaste de la junta de espuma en el depósito de suciedad (pegada en el interior en la parte superior) y en el robot.